

Polaires par rapport a cercle et droite.

Objekttyp: **Chapter**

Zeitschrift: **L'Enseignement Mathématique**

Band (Jahr): **31 (1932)**

Heft 1: **L'ENSEIGNEMENT MATHÉMATIQUE**

PDF erstellt am: **21.07.2024**

Nutzungsbedingungen

Die ETH-Bibliothek ist Anbieterin der digitalisierten Zeitschriften. Sie besitzt keine Urheberrechte an den Inhalten der Zeitschriften. Die Rechte liegen in der Regel bei den Herausgebern.

Die auf der Plattform e-periodica veröffentlichten Dokumente stehen für nicht-kommerzielle Zwecke in Lehre und Forschung sowie für die private Nutzung frei zur Verfügung. Einzelne Dateien oder Ausdrucke aus diesem Angebot können zusammen mit diesen Nutzungsbedingungen und den korrekten Herkunftsbezeichnungen weitergegeben werden.

Das Veröffentlichen von Bildern in Print- und Online-Publikationen ist nur mit vorheriger Genehmigung der Rechteinhaber erlaubt. Die systematische Speicherung von Teilen des elektronischen Angebots auf anderen Servern bedarf ebenfalls des schriftlichen Einverständnisses der Rechteinhaber.

Haftungsausschluss

Alle Angaben erfolgen ohne Gewähr für Vollständigkeit oder Richtigkeit. Es wird keine Haftung übernommen für Schäden durch die Verwendung von Informationen aus diesem Online-Angebot oder durch das Fehlen von Informationen. Dies gilt auch für Inhalte Dritter, die über dieses Angebot zugänglich sind.

Or, si la perpendiculaire élevée en T à TM coupe OM en L et Om en K, on a

$$\frac{Mm}{MN} = \frac{LK}{LT}, \quad \frac{TN'}{TN''} = \frac{LM}{LN''}.$$

Donc

$$\frac{LK}{LT} = \frac{LM}{LN''},$$

ce qui montre que MK est parallèle à TN'', autrement dit perpendiculaire à la tangente TT' en T. Ainsi, *les perpendiculaires menées par chacun des points M et T à la tangente répondant à l'autre se coupent sur la droite qui joint le point O au centre de courbure m*. De là le moyen, si l'on connaît le centre de courbure *m*, d'en déduire la tangente TT' et *vice versa*.

Ce lemme étant établi, remarquons que si ω est l'angle que OM fait avec l'axe Ox, on a

$$d\left(\frac{1}{OM}\right) = -\frac{d \cdot OM}{OM^2} = -\frac{ON \cdot d\omega}{OM^2} = -\frac{d\omega}{OT}.$$

Appliquant cette formule à la différentielle de (1), en appelant OT₁ et OT₂ les sous-tangentes polaires de (T₁) et (T₂), on voit que

$$\frac{2}{OT} = \frac{1}{OT_1} + \frac{1}{OT_2}, \quad (2)$$

c'est-à-dire que (T) est aussi la polaire de O par rapport à (T₁) et (T₂); par suite, les tangentes à ces trois courbes sont concourantes et la question que nous nous étions posée est résolue. En effet, la construction précédente permet de déduire des centres de courbure *m*₁ et *m*₂ les tangentes en T₁ et en T₂ dont le point de rencontre joint à T donne la tangente en T, et de cette tangente on déduit le centre de courbure *m*.

POLAIRES PAR RAPPORT A CERCLE ET DROITE.

4. — Les cas où les courbes (M₁) et (M₂) sont un cercle et une droite — où, par suite, d'après la fin du n^o 1, la polaire (M) est

une conique — offrent quelques particularités qui méritent d'être signalées.

Supposons en premier lieu que le cercle (M_1) ait son centre au point O dont on prend la polaire. Abaisant de O sur la droite (M_2) la perpendiculaire OP_2 prolongeons-la d'une longueur égale P_2P_0 (fig. 2). Soit M_0 le point où la droite OM rencontre la parallèle à la droite (M_2) menée par P_0 . Si nous abaissons de M la perpendiculaire MH sur P_0M_0 , nous avons

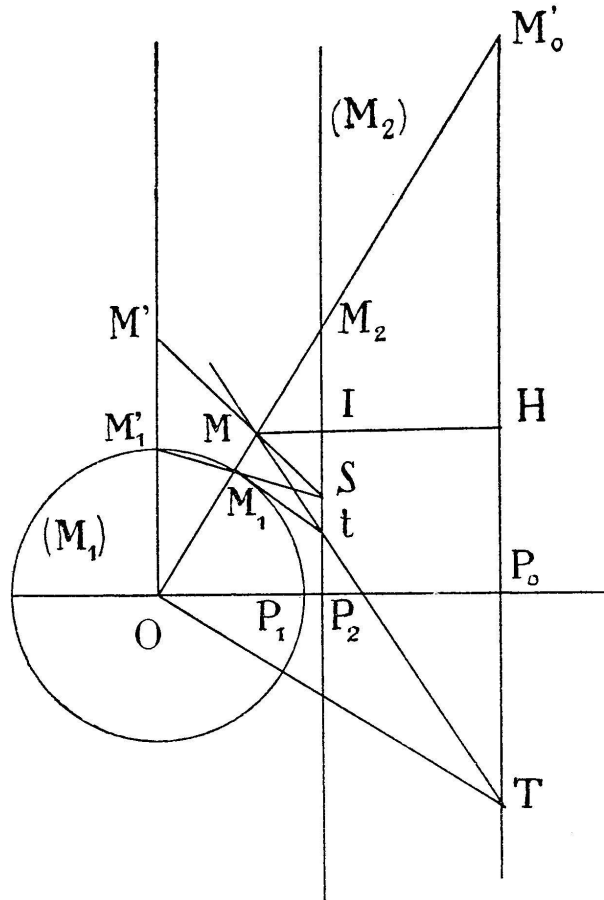


Fig. 2.

$$\frac{MH}{OP_0} = \frac{MM_0}{OM_0} = \frac{2OM_2 - OM}{2OM_2} = 1 - \frac{OM}{2OM_2},$$

ou, en tenant compte de (1),

$$\frac{MH}{OP_0} = \frac{OM}{2OM_1}, \tag{3}$$

qu'on peut écrire

$$\frac{MH}{OM} = \frac{OP_2}{OM_1}.$$

Ce rapport étant constant, la courbe (M) est une conique de foyer O et de directrice P_0M_0 , Ainsi, *une conique quelconque est polaire d'un de ses foyers par rapport à un cercle ayant ce foyer pour centre et à une parallèle à la directrice correspondante située à mi-distance de cette directrice au foyer.*

Quant au rayon du cercle, il est facile de voir quelle est sa valeur. En effet, si l'on mène par O la parallèle à la droite (M_2) ,

c'est-à-dire la perpendiculaire à l'axe focal, le point M'_2 correspondant étant à l'infini, M' est le symétrique de O par rapport à M'_1 ; autrement dit, *le rayon du cercle est la moitié de l'ordonnée de la conique correspondant au foyer, ordonnée égale, comme il est facile de le vérifier, au rayon de courbure répondant au sommet de l'axe focal.*

Le couple des points M' et M'_1 , se prête à une construction facile de la conique point par point, puisque, ainsi qu'on l'a vu au n° 1, les droites $M_1 M'_1$ et MM' se coupent en un point S de (M_2) .

Remarquons en passant que la conique (M) sera une ellipse, une parabole ou une hyperbole suivant que OP_2 sera supérieur, égal ou inférieur à OP_1 , ce qui est bien conforme à ce qui a été dit au n° 1 de la détermination des asymptotes puisqu'ici le symétrique du cercle par rapport à O , c'est ce cercle lui-même.

On voit en particulier ainsi qu'*une parabole est la polaire de son foyer par rapport au cercle ayant ce foyer pour centre, qui passe par le sommet de la courbe, et la tangente en ce sommet.*

5. — Passons au problème des tangentes. D'après la construction générale indiquée au n° 1, la tangente en M est la droite qui joint ce point au point de rencontre t de la tangente en M_1 au cercle (M_1) et de la droite (M_2) . Prolongeons cette tangente jusqu'en son point de rencontre T avec la directrice $M_0 P_0$ et tirons OT . Nous avons

$$\frac{MT}{Mt} = \frac{MH}{MI} = \frac{MH}{MH - \frac{OP_0}{2}} = \frac{1}{1 - \frac{OP_0}{2MH}},$$

ou, compte tenu de (3),

$$\frac{MT}{Mt} = \frac{1}{1 - \frac{OM_1}{OM}} = \frac{OM}{M_1 M}.$$

Cela prouve que les triangles OMT et $tM_1 M$ sont semblables et, par suite, que l'angle MOT est droit, d'où cette propriété bien connue que *le segment de la tangente compris entre son point de contact et la directrice est vu du foyer sous un angle droit.*

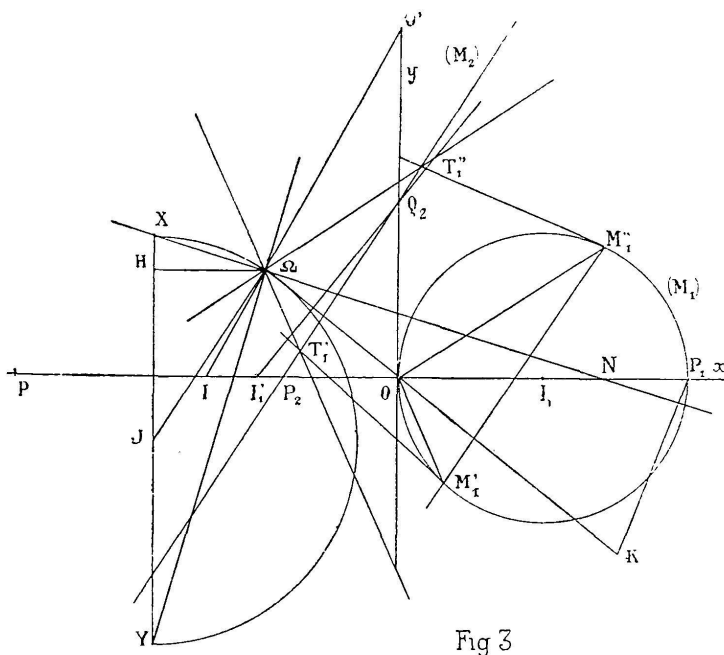
Ainsi, dans ce cas, le lieu (T) de l'extrémité de la sous-tan-

gente polaire est la directrice P_0M_0 . L'application du théorème démontré au n° 3, fait voir dès lors que, si la perpendiculaire élevée en T à MT coupe MH au point K, la droite OK passe par le centre de courbure m répondant au point M.

6. — Un autre cas particulier conduisant à des propriétés un peu plus imprévues est celui où le cercle (M_1) passe par O, la droite (M_2) restant quelconque.

Si, par O, on mène la parallèle OM_1^0 , à la droite (M_2) , qui rencontre le cercle (M_1) en M_1^0 , le point M_2^0 étant à l'infini, M^0 , point de (M) situé sur cette droite, est le symétrique de O par rapport à M_1^0 . La construction donnée au n° 1 montre alors que, sur une autre droite OM_1 quelconque issue de O, le point M se trouve à la rencontre de cette droite avec celle qui joint le point M^0 au point S où la droite (M_2) est coupée par la droite $M_1^0M_1$. En faisant tendre la droite OM vers la tangente Oy en O au cercle (M_1) on voit d'ailleurs bien facilement que la conique (M) est aussi tangente à Oy.

Si la droite symétrique de (M_2) par rapport à O coupe le cercle (M_1) en M_1' et M_1'' (fig. 3), OM_1' et OM_1'' sont les directions asymptotiques de la conique (M) et, ainsi qu'on l'a vu au n° 1, ces asymptotes elles-mêmes sont les parallèles à ces directions menées par



tiques de la conique (M) et, ainsi qu'on l'a vu au n° 1, ces asymptotes elles-mêmes sont les parallèles à ces directions menées par

les points T_1' et T_1'' où les tangentes en M_1' et M_1'' au cercle (M_1) rencontrent la droite (M_2) . Le centre Ω de la conique (M) est à l'intersection de ces deux asymptotes qui, en plus du point O et de la tangente Oy en ce point, déterminent complètement cette conique (M) .

7. — Ces asymptotes pouvant être imaginaires [lorsque la symétrique de (M_2) par rapport à O ne coupe pas le cercle (M_1) en des points réels] proposons-nous de construire directement le centre Ω et la direction des axes ΩX et ΩY de la conique (M) qui, avec le point O et la tangente Oy , la détermineront dans tous les cas.

Prenant pour axes de coordonnées le diamètre Ox et la tangente Oy du cercle (M_1) et posant (bien entendu, en tenant compte du signe), $OP_1 = \gamma_1$, $OP_2 = \gamma_2$, $OQ_2 = \delta_2$, P_1 étant le point diamétralement opposé à O dans le cercle, P_2 et Q_2 les points de rencontre de la droite (M_2) avec Ox et Oy , on a pour les équations polaires des lignes (M_1) et (M_2) ,

$$\rho = \gamma_1 \cos \omega \quad \text{et} \quad \frac{1}{\rho} = \frac{\cos \omega}{\gamma_2} + \frac{\sin \omega}{\delta_2},$$

d'où, pour (M) , l'équation

$$\frac{2}{\rho} = \frac{1}{\gamma_1 \cos \omega} + \frac{\cos \omega}{\gamma_2} + \frac{\sin \omega}{\delta_2},$$

ou, en passant aux coordonnées rectangulaires,

$$(\gamma_1 + \gamma_2)x^2 + \frac{\gamma_1 \gamma_2}{\delta_2}xy + \gamma_2 y^2 - 2\gamma_1 \gamma_2 x = 0, \quad (4)$$

que l'on peut écrire

$$x^2 + y^2 - 2\gamma_1 x + \gamma_1 x \left(\frac{x}{\gamma_2} + \frac{y}{\delta_2} \right) = 0.$$

Le cercle

$$x^2 + y^2 - 2\gamma_1 x = 0$$

est celui, de centre P_1 , qui passe par O . Les cordes communes à ce cercle et à la conique (M) sont données par $x = 0$ (tangente Oy) et la droite $\frac{x}{\gamma_2} + \frac{y}{\delta_2} = 0$, qui n'est autre que la parallèle à (M_2)

menée par O. Ce cercle et la conique (M) ont donc trois points communs confondus en O; autrement dit ce cercle est osculateur en O à la conique (M) pour laquelle, par suite, le point P_1 est le centre de courbure répondant au point O.

La parallèle à (M_2) menée par O, qui constitue dès lors la corde commune à la conique et au cercle de courbure en O, peut être dite la corde de courbure en ce point.

Si γ est l'abscisse du second point d'intersection de la conique avec Ox, l'équation (4) peut s'écrire

$$\frac{2x^2}{\gamma} + \frac{xy}{\delta_2} + \frac{y^2}{\gamma_1} - 2x = 0 . \quad (4\text{bis})$$

Le centre Ω est à l'intersection des droites

$$\frac{4x}{\gamma} + \frac{y}{\delta_2} - 2 = 0 \quad \text{et} \quad \frac{x}{\delta_2} + \frac{2y}{\gamma_1} = 0 .$$

La première est celle qui joint le milieu I de OP au symétrique O' de O par rapport à Q_2 (fig. 3); la seconde, la perpendiculaire menée de O à la droite qui joint le point Q_2 au symétrique I' du centre I_1 du cercle (M_1) par rapport au point O.

Quant aux coefficients angulaires des axes de la conique dont (4) est l'équation, ils sont donnés par les racines en μ de l'équation

$$\gamma_2 \mu^2 + 2\delta_2 \mu - \gamma_2 = 0$$

qui se traduit par la construction suivante : si le vecteur ΩJ est équipollent à $Q_2 P_2$ (ses projections sur les directions de Ox et Oy étant $\Omega H = \gamma_2$, $HJ = -\delta_2$), le cercle de centre J passant par O coupe JH aux points X et Y par où passent les axes ΩX et ΩY de la conique.

8. — Inversement, si l'on se donne sur une conique de centre Ω un point O pour lequel P_1 est le centre de courbure, la construction précédente, prise en sens contraire, fait connaître le système cercle et droite par rapport auquel la conique est la polaire du point O, cercle et droite qui pourraient être dits polairement associés au point O pour la conique considérée.

D'abord le cercle est celui qui a pour diamètre le rayon de

courbure OP_1 . Pour la droite, ayant pris le symétrique I' du centre I_1 du cercle par rapport à O , on mène par I'_1 au diamètre $O\Omega$ de la conique la perpendiculaire P_2Q_2 qui coupe en Q_2 la tangente en O . On joint ensuite le centre Ω au symétrique O' de O par rapport à Q_2 ; on obtient ainsi sur Ox le point I ; le symétrique P de O par rapport à I est alors le second point commun à Ox et à la conique. Il suffit de prendre le conjugué harmonique P_2 de P_1 par rapport à O et P pour achever de déterminer la droite P_2Q_2 .

D'après ce qu'on vient de voir, cette droite est parallèle à la corde de courbure en O . La construction de sa direction au moyen du vecteur ΩJ montre, en outre, qu'elle est parallèle à la droite joignant le centre Ω au milieu du segment de la tangente compris entre les axes de la conique, ou encore qu'elle a, par rapport aux axes de la conique, une inclinaison égale et de sens contraire à celle de la tangente en O .

9. — Remarquons en passant que de là résulte une construction simple d'une conique définie par un de ses points O et les centres correspondants P_1, P'_1, P''_1 des trois premières courbures. J'ai, en effet, indiqué naguère un moyen de déduire de ces trois centres le centre Ω de la conique¹; je le rappelle ici: d'abord si l'on prolonge le rayon de seconde courbure P'_1P_1 du tiers de sa longueur en P_1U_1 , le centre Ω se trouve sur la droite OU_1 (théorème anciennement obtenu par Maclaurin); puis, si l'on projette de même le rayon de troisième courbure $P''_1P'_1$ du tiers de sa longueur en $P'_1U'_1$, et si par les projections u'_1 et p_1 de U'_1 et P_1 sur OU_1 , on mène les parallèles respectivement à la tangente et à la normale en O , qui se coupent en V , le centre Ω se trouve aussi sur la droite P_1V . Une fois le centre Ω ainsi obtenu, on est ramené au problème traité au n° 8, qui fournit une construction simple de la conique cherchée.

10. — D'après ce qui a été vu au n° 2, l'inverse de la conique par rapport au point O sera la moyenne, pour ce point, du cercle (M'_2) et de la droite (M'_1) inverses, relativement à ce pôle O , de

¹ *Nouv. Ann. de Math.*, 3^{me} série, t. XVI, 1897, p. 258.

la droite (M_2) et du cercle (M_1), que l'on sait déduire de la conique, comme on l'a vu au n° 8.

La remarque qui termine le n° 8 montre que cette courbe inverse de (M) est une cissoïdale du cercle (M_1). Lorsque la droite (M_2) est la perpendiculaire au diamètre OP_1 de ce cercle menée par le symétrique P_2 de P_1 par rapport à O , la symétrique de cette droite par rapport à O est tangente au cercle (M_1) en P_1 ; la conique admet alors une direction asymptotique double confondue avec OP_1 ; c'est une parabole d'axe Ox et de sommet O .

Si l'on opère l'inversion par rapport à O avec une puissance égale à OP_1^2 , l'inverse du cercle (M_1) est la tangente en P_1 à ce cercle, celle de la droite (M_2) est le cercle décrit sur OP_2 comme diamètre, dont le symétrique par rapport à O se confond avec le cercle (M_1). Donc, en vertu de ce qui a été vu au n° 2, l'inverse de la parabole (M) est la cissoïdale du cercle (M_1) et de sa tangente en P_1 pour le pôle O , c'est-à-dire une cissoïde de Dioclès. On retrouve ainsi le théorème bien connu qui dit que *l'inverse d'une parabole par rapport à son sommet est une cissoïde de Dioclès*.

11. — Envisageons maintenant dans sa pleine généralité la question de la polaire d'un point O (que nous pourrons toujours supposer pris comme origine de deux axes rectangulaires Ox et Oy) par rapport au système d'un cercle et d'une droite.

Si α et β sont les coordonnées du centre du cercle, de rayon r , par rapport auquel la puissance t^2 de l'origine est donnée par

$$t^2 = \alpha^2 + \beta^2 - r^2, \quad (5)$$

l'équation de ce cercle en coordonnées polaires est

$$\rho^2 - 2\rho(\alpha \cos \omega + \beta \sin \omega) + t^2 = 0$$

d'où

$$\rho = \alpha \cos \omega + \beta \sin \omega \pm \sqrt{(\alpha \cos \omega + \beta \sin \omega)^2 - t^2},$$

ou, eu égard à (5),

$$\rho = \alpha \cos \omega + \beta \sin \omega \pm \sqrt{r^2 - (\alpha \sin \omega - \beta \cos \omega)^2}.$$

D'autre part, si la droite donnée a γ et δ pour abscisse et pour ordonnée à l'origine, son équation polaire est

$$\frac{1}{\rho} = \frac{\cos \omega}{\gamma} + \frac{\sin \omega}{\delta} .$$

Dès lors l'équation de la polaire de O par rapport au système du cercle et de la droite sera

$$\frac{2}{\rho} = \frac{1}{\alpha \cos \omega + \beta \sin \omega \pm \sqrt{r^2 - (\alpha \sin \omega - \beta \cos \omega)^2}} + \frac{\cos \omega}{\gamma} + \frac{\sin \omega}{\delta} ,$$

d'où, si l'on pose

$$\alpha x + \beta y = u , \quad \alpha y - \beta x = v , \quad \frac{x}{\gamma} + \frac{y}{\delta} - 2 = w ,$$

l'équation en coordonnées cartésiennes

$$x^2 + y^2 + uw = \mp w \sqrt{r^2(x^2 + y^2) - v^2}$$

ou, si l'on élève au carré et que l'on groupe tous les termes dans le premier membre

$$(x^2 + y^2)^2 + w(x^2 + y^2)(2u - r^2w) + w^2(u^2 + v^2) = 0 .$$

Or, on vérifie immédiatement que

$$u^2 + v^2 = (\alpha^2 + \beta^2)(x^2 + y^2) .$$

Il vient donc finalement, après suppression du facteur $x^2 + y^2$

$$x^2 + y^2 + 2uw + w^2t^2 = 0 .$$

Y remplaçant u , w , par leurs valeurs et ordonnant, on a finalement

$$\begin{aligned} & \left(1 + \frac{2\alpha}{\gamma} + \frac{t^2}{\gamma^2}\right)x^2 + 2\left(\frac{\alpha}{\delta} + \frac{\beta}{\gamma} + \frac{t^2}{\gamma\delta}\right)xy + \left(1 + \frac{2\beta}{\delta} + \frac{t^2}{\delta^2}\right)y^2 \\ & - 4\left(\alpha + \frac{t^2}{\gamma}\right)x - 4\left(\beta + \frac{t^2}{\delta}\right)y + 4t^2 = 0 . \end{aligned} \quad (6)$$

Telle est l'équation de la conique polaire cherchée.

12. — Inversement, nous donnant dans le plan une conique quelconque, nous pouvons chercher à déterminer pour cette

conique le cercle et la droite polairement associés au point O.

Soit, par exemple, la conique d'équation

$$Ax^2 + 2Bxy + Cy^2 + 2Dx + 2Ey + F = 0 . \quad (7)$$

Pour l'identifier à (6), il faut, si l'on remplace $\frac{1}{\gamma}$ et $\frac{1}{\delta}$ par μ et ν , poser, λ étant un coefficient de proportionnalité, nécessairement différent de zéro,

$$A = \lambda(1 + 2\alpha\mu + t^2\mu^2) , \quad (8) \quad D = -2\lambda(\alpha + t^2\mu) , \quad (11)$$

$$B = \lambda(\alpha\nu + \beta\mu + t^2\mu\nu) , \quad (9) \quad E = -2\lambda(\beta + t^2\nu) , \quad (12)$$

$$C = \lambda(1 + 2\beta\nu + t^2\nu^2) , \quad (10) \quad F = 4\lambda t^2 . \quad (13)$$

Tirant t^2 de (13) pour le porter dans les cinq autres équations du système, on a

$$A = \lambda + 2\lambda\alpha\mu + \frac{F}{4}\mu^2 , \quad (14) \quad D = -2\lambda\alpha - \frac{F}{2}\mu , \quad (17)$$

$$B = \lambda(\alpha\nu + \beta\mu) + \frac{F}{4}\mu\nu , \quad (15) \quad E = -2\lambda\beta - \frac{F}{2}\nu . \quad (18)$$

$$C = \lambda + 2\lambda\beta\nu + \frac{F}{4}\nu^2 , \quad (16)$$

Les valeurs de $\lambda\alpha$ et de $\lambda\beta$ que donnent (17) et (18) portées dans (14), (15), (16) les transforment en

$$A = \lambda - D\mu - \frac{F}{4}\mu^2 , \quad (19)$$

$$B = -\frac{1}{2}\left(D\nu + E\mu + \frac{F}{2}\mu\nu\right) , \quad (20)$$

$$C = \lambda - E\nu - \frac{F}{4}\nu^2 . \quad (21)$$

Enfin, de (19) et (21) on déduit

$$A - C = -D\mu + E\nu - \frac{F}{4}(\mu^2 - \nu^2) . \quad (22)$$

Les équations (20) et (22) font connaître μ et ν . Nous allons discuter ce système d'équations.

13. — Si, dans ces équations, on regarde μ et ν comme des coordonnées x et y , on voit que tout revient à trouver les points

communs aux hyperboles équilatères

$$\frac{F}{2}xy + Ex + Dy + 2B = 0 ,$$

et

$$\frac{F}{4}(y^2 - x^2) - Dx + Ey + C - A = 0 ,$$

qui ont leurs asymptotes, l'une, parallèles aux axes Ox et Oy , l'autre, parallèles aux bissectrices de ces axes. Or, il se trouve que ces deux hyperboles ont même centre, défini par les équations

$$\frac{F}{2}y + E = 0 , \quad \frac{F}{2}x + D = 0 .$$

Si donc, on transporte l'origine en ce centre commun, sans changer la direction des axes Ox et Oy , les équations de ces hyperboles prennent la forme

$$xy = K , \\ y^2 - x^2 = L ,$$

K et L ayant d'ailleurs des signes quelconques. L'équation aux abscisses des points communs est

$$x^4 + Lx^2 - K^2 = 0 .$$

Si l'on y prend x^2 pour inconnue, le produit des racines étant négatif, une seule des racines est positive; elle seule donne pour x des valeurs réelles; donc, *deux seulement des solutions en μ et ν des équations (20) et (22) sont réelles*, et, par suite, *on ne trouve que deux systèmes réels de droite et cercle polairement associés au point O , mais on en trouve toujours deux*.

Une fois μ et ν ainsi déterminés, les équations (14), (15) et (16), linéaires en λ , $\lambda\alpha$, $\lambda\beta$, permettent le calcul de ces trois inconnues, et conséquemment de α et β . D'autre part, la valeur de λ portée dans (13), donne t^2 , puis, α , β et t^2 étant connus, r se déduit de (5), et le problème est complètement résolu.

En résumé, on voit qu'*une conique donnée est doublement polaire d'un point quelconque de son plan par rapport à un cercle et une droite associés à ce point*.

Donc aussi, d'après ce qui a été vu au n° 2, *l'inverse d'une conique par rapport à un point quelconque de son plan est doublement moyenne, pour le point considéré, de deux cercles dont l'un passe par ce point.*

Il va sans dire que la particularisation des données peut introduire de sensibles simplifications dans les calculs ci-dessus. Par exemple, si la conique donnée passe par le point O , on peut prendre pour Ox et Oy la normale et la tangente en ce point, ce qui revient à faire, dans (7), $E = F = 0$. Les équations (20) et (22) se réduisent alors à

$$2B = -D\nu, \quad A - C = -D\mu,$$

d'où, en ce cas, une solution unique, celle qui a été obtenue géométriquement au n° 8.

14. — A titre d'application des formules qui viennent d'être trouvées, déterminons pour une ellipse les systèmes de cercle et droite associés pour son centre. Ici, les coefficients de l'équation (7) sont

$$A = b^2, \quad B = 0, \quad C = a^2, \quad D = 0, \quad E = 0, \quad F = -a^2b^2.$$

Les équations (20) et (22) deviennent donc, c étant la distance focale $\sqrt{a^2 - b^2}$,

$$\mu\nu = 0, \quad c^2 = \frac{a^2b^2}{4}(\nu^2 - \mu^2).$$

On peut y satisfaire soit par $\mu = 0$, soit par $\nu = 0$; mais la seconde des équations donne, pour $\mu = 0$, des valeurs réelles pour ν , tandis que la seconde donne, pour $\nu = 0$, des valeurs imaginaires pour μ . On a donc les deux solutions réelles prévues avec $\mu = 0$; ces deux solutions sont d'ailleurs symétriques par rapport à Ox ; il suffit d'en examiner une, celle, par exemple, pour laquelle $\mu = 0$, et $\nu = \frac{2c}{ab}$, donc

$$\gamma = \infty \quad (23) \quad \text{et} \quad \delta = \frac{ab}{2c} \quad (24)$$

Maintenant l'équation (14) se réduit à

$$\lambda = b^2 ,$$

ce qui transforme (13) en

$$- a^2 b^2 = 4 b^2 t^2 ,$$

d'où

$$t^2 = - \frac{a^2}{4} . \quad (25)$$

Quant aux équations (17) et (18), elles deviennent

$$\alpha = 0 , \quad (26)$$

et

$$0 = - 2 b^2 \beta + abc$$

d'où

$$\beta = \frac{ac}{2b} . \quad (27)$$

Les valeurs (25), (26) et (27) de t^2 , α et β portées dans (5) donnent alors

$$r = \frac{a^2}{2b} \quad (28)$$

qui montre que le rayon du cercle cherché est la moitié du rayon de courbure répondant au sommet du petit axe de l'ellipse.

Ces formules se traduisent d'ailleurs par une construction d'une extrême simplicité.

Soient, comme d'habitude, A et A' les sommets du grand axe, B et B' ceux du petit, F et F' les foyers. Marquons aussi les milieux D et D' des demi-axes OA et OA'.

La formule (23) montre que la droite (M_2'') est parallèle à AA' et la formule (24) que cette droite (M_2) coupe BB' en un point P tel que DP soit parallèle à FB. De même la formule (26) montre que le cercle (M_1) a son centre C sur BB', au point où, d'après (27), cet axe est coupé par la perpendiculaire menée de D' à FB.

Enfin, il est clair que lorsque le point M vient coïncider avec le sommet A, le point M_2 étant alors à l'infini, le point M_1 se trouve au milieu de OA, c'est-à-dire au point D. Le cercle (M_1) est donc celui qui, ayant son centre en C, passe par D et D'.

Quant à l'inverse de l'ellipse par rapport à son centre, nous la construirons très simplement en prenant pour la puissance d'inversion celle du point O par rapport au cercle (M_1) qui est $-\frac{a^2}{4}$ d'après (25). Dans ces conditions le cercle (M_1) se transforme en lui-même. Quant à la droite (M_2) elle a pour transformé le cercle décrit sur OP' pour diamètre si P' est le transformé de P ; or, comme, d'après les formules (24) et (27), on a précisément $OP \cdot OC = \frac{a^2}{4}$, il en résulte que P' est le symétrique de C par rapport à O .

La moyenne, pour le point O du cercle (M_1) et du cercle décrit sur OP' comme diamètre est l'inverse cherchée. Ce théorème fournit de cette inverse (quartique, comme on sait ayant un point double isolé en O et en chacun des ombilics du plan) une construction d'une remarquable simplicité.

Le même calcul appliqué à une hyperbole ayant une équation $b^2x^2 - a^2y^2 - a^2b^2 = 0$, où a est le demi-axe transverse AA' , b la demi-longueur du segment de la tangente en A ou A' , compris entre les asymptotes, donne

$$\alpha = -\frac{bc}{2a}, \quad \beta = 0, \quad r = \frac{b^2}{2a}, \quad \gamma = \frac{ab}{2c}, \quad \delta = \infty,$$

où c représente la demi-distance focale, c'est-à-dire $\sqrt{a^2 + b^2}$. Si, sur l'axe non-transverse, on prend les points E et G d'ordonnées c et $\frac{b}{2}$, la parallèle et la perpendiculaire à EA , menées par G coupant l'axe AA' en P et C , *le système polairement associé au centre O de l'hyperbole se compose de la perpendiculaire élevée en P à AA' et du cercle de centre C tangent aux asymptotes.*

Si l'on inverse la figure par rapport à O avec la puissance d'inversion $\frac{b^2}{4}$, la perpendiculaire en P à AA' a pour transformé le cercle décrit sur le symétrique OC' de OC par rapport à O , comme diamètre, et le cercle de centre C en lui-même. L'inverse de l'hyperbole est la moyenne de ces deux cercles pour le point O .

De là, une construction fort simple de la lemniscate de Bernoulli de centre O et de longueur d'axe $2l$, considérée comme inverse d'une hyperbole équilatère par rapport à son centre: *on prend sur l'axe, de part et d'autre du centre O , les segments*

$OC = OC' = 2l \sqrt{2}$, et l'on trace le cercle de centre C et de rayon $2l$ et le cercle ayant OC' pour diamètre; la lemniscate est la moyenne de ces deux cercles pour le centre O .

15. — Dans le cas de l'ellipse, comme dans celui de l'hyperbole, le système droite et cercle polairement associé soit à un sommet de l'axe focal, soit à un foyer, se compose d'une droite perpendiculaire à l'axe focal et d'un cercle ayant son centre sur cet axe, mais le système droite et cercle polairement associé au centre comprend encore, dans le cas de l'hyperbole, une droite et un cercle de même disposition, alors que, pour le centre de l'ellipse, la droite est perpendiculaire à l'axe non focal, le cercle ayant son centre sur cet axe (n° 4). Il y a là une anomalie apparente qu'il n'est pas sans intérêt d'élucider par la discussion que voici:

Pour une ellipse admettant Ox pour axe focal, et dont le centre ait l'abscisse x_0 , c'est-à-dire pour l'ellipse d'équation

$$b^2 x^2 + a^2 y^2 - 2b^2 x_0 x + b^2(x_0^2 - a^2) = 0,$$

les équations (20) et (22) deviennent

$$\begin{aligned} 0 &= 2x_0 v - (x_0^2 - a^2) \mu v, \\ -4c^2 &= 4b^2 x_0 \mu - b^2(x_0^2 - a^2)(\mu^2 - v^2). \quad (\text{avec } c^2 = a^2 - b^2) \end{aligned}$$

On peut satisfaire à la première en prenant

$$\text{soit } v = 0, \quad \text{soit } \mu = \frac{2x_0}{x_0^2 - a^2}.$$

En ce cas, la seconde donne

$$\text{soit } \mu = \frac{2(bx_0 \pm a\sqrt{x_0^2 - c^2})}{b(x_0^2 - a^2)}, \quad \text{soit } v = \pm \frac{2a\sqrt{c^2 - x_0^2}}{b(x_0^2 - a^2)}.$$

Si $x_0 > c$, c'est la première double solution qui est réelle; donc pour tous les points extérieurs à l'intervalle limité par les foyers, $\delta = 0$, c'est-à-dire $\nu = \infty$, la droite du système est perpendiculaire à l'axe focal; c'est le cas pour les sommets; c'est aussi, à la limite, le cas pour les foyers.

Par contre, si $x_0 < c$, c'est la seconde double solution qui est réelle; la droite est inclinée sur Ox et devient à la limite, pour $x_0 = 0$ (cas du centre), parallèle à cet axe.

Dans le cas de l'hyperbole

$$b^2 x^2 - a^2 y^2 - 2 b^2 x_0 x + b^2 (x_0^2 - a^2) = 0 ,$$

les équations (20) et (22) deviennent

$$0 = 2 x_0 v - (x_0^2 - a^2) \mu v ,$$

$$4 c^2 = 4 b^2 x_0 \mu - b^2 (x_0^2 - a^2) (\mu^2 - v^2) . \quad (\text{avec } c^2 = a^2 + b^2)$$

Comme dans le cas précédent on peut satisfaire à la première en prenant

$$\text{soit } v = 0 , \quad \text{soit } \mu = \frac{2 x_0}{x_0^2 - a^2} .$$

Mais alors la seconde donne

$$\text{soit } \mu = \frac{2 (b x_0 \pm a \sqrt{c^2 - x_0^2})}{b (x_0^2 - a^2)} , \quad \text{soit } v = \frac{2 a \sqrt{x_0^2 - c^2}}{b (x_0^2 - a^2)} ,$$

et l'on voit que la conclusion est le contraire de celle du cas de l'ellipse; c'est avec $x_0 < c$ que la première double solution est réelle, avec $x_0 > c$ que ce caractère appartient à la seconde. Or, ici, avec le centre ($x_0 = 0$), aussi bien qu'avec le sommet ($x_0 = a$) et, à la limite, avec le foyer ($x_0 = c$), on a affaire à la première hypothèse ($x_0 < c$), et, par suite, on trouve $\delta = \infty$, c'est-à-dire une droite perpendiculaire à l'axe focal aussi bien pour le centre que pour le sommet et le foyer.

Dans le cas de la parabole pour le sommet, c'est la droite extérieure à la parabole dont la distance au sommet est égale au paramètre p ; pour le foyer, c'est la tangente au sommet; pour ces deux points d'ailleurs le cercle du système est le même; c'est celui qui est construit sur le rayon de courbure au sommet (égal à p) comme diamètre.